### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

# «БЕЛГОРОДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. В. Г. ШУХОВА» (БГТУ им. В. Г. Шухова)

OEPA30BAHINA

СОГЛАСОВАНО Директор института магистратуры И. В. Ярмоленко  ———————————————————————————————————
РАБОЧАЯ ПРОГРАММА
дисциплины (модуля)
Программирование систем реального времени
Направление подготовки (специальность): 15.04.06 Мехатроника и робототехника
Направленность программы (профиль, специализация): Интеллектуальные робототехнические системы и комплексы
Квалификация:
магистр
Форма обучения очная
Інститут Магистратуры
Сафедра <u>Технической кибернетики</u>

Рабочая программа составлена на основании требований:

•	магистратуры)	ния <u>15.04.06 </u> , утвержденн	Мехатроника Юго приказом	ательного стандарта выс- и робототехника (уровень и Министерства науки и щии № 1023 от 14 августа
•	учебного пл им. В. Г. Шухо	ана, утверж ва в 20 <u>21</u> го	кденного уч эду.	неным советом БГТУ
Coca-	гавитель (состави канд. техн. (ученая степень и	наук	(подпись)	В.А. Порхало (инициалы, фамилия)
Рабо « \	чая программа о Ч » об	бсуждена на з 20-2	аседании кафо	едры
Заве,	дующий кафедро д-р техн. наук (ученая степень и	й: , проф.	модпись)	В. Г. Рубанов (инициалы. фамилия)
Рабо ———	чая программа со	огласована с в Гехнической р (наименование ка	кибернетики	ими) кафедрой(ами)
Завед —	дующий кафедро д-р техн. наук. (ученая степень и з	проф.	(подпись)	В. Г. Рубанов
« <u> </u>	4 » 05	20_21		(·····ariana), quantana)
Рабо <sup>,</sup> «1	чая программа од 0»05	обрена метод 20 ж	ической коми г., прото	ссией института кол № 9
	седатель:		,,	

А. Н. Семернин

(инициалы, фамилия)

канд. техн. наук, доц.

(ученая степень и звание)

# 1. ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ

			,
Категория (группа) компетенций	Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции	Наименование показателя оценивания результата обучения по дисциплине
Профессиональные компетенции	разрабатывать и отлаживать новое программное обеспе-	ПК-2.5 Разрабатывает системы реального времени для обработки информации и управления в мехатронных, робототехнических и гибких производственных	Знать: специфику программного обеспечения систем реального времени, общую тенденцию и проблемы развития контроллерных систем; современные подходы к разработке и отладке специализированного программного обеспечения и системных функций контроллеров, основы проектирования систем управления технологическим оборудованием на микропроцессорной элементной базе.  Уметь: применять методы разработки программного обеспечения к построению систем реального времени; применять современные среды разработки для создания специализированного программного обеспечения и системных функций контроллеров; выбирать эффективные программно-аппаратные средства.
			Владеть: навыками программирования для операционных систем реального времени; навыками программирования на языках высокого и низкого уровня для управления (в том числе, интеллектуального) техническими системами, построенных на различных аппаратных платформах.
Профессиональные компетенции	разрабатывать управляющие устройства и системы навигации сложных мехатронных модулей и робототехнических устройств	граммы для систем навигации и управления робототехнических устройств летательного и	Знать: аппаратные и программные средства систем управления различных мобильных роботов; методы анализа и синтеза систем управления для робототехнических устройств летательного и мобильного классов;  Уметь: анализировать робототехнические устройства летательного и мобильного классов, как объекты управления,;- технически грамотно формулировать цели и задачи разработки и применения

	робототехнических устройств летательного и мобильного
	классов;
	Владеть: навыками разработки управляющих программ, инфор-
	мационных и исполнительных модулей робототехнических
	устройств летательного и мобильного классов

#### 2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

**1. Компетенция** ПК-2 Способен разрабатывать и отлаживать новое программное обеспечение, необходимое для обработки информации и управления в мехатронных, робототехнических и гибких производственных системах, а также для их проектирования.

Данная компетенция формируется следующими дисциплинами.

Стадия	Наименования дисциплины	
1	Специализированное программное обеспечение робототехнических систем	
2	Параллельные вычисления и многопоточное программирование	
3	Летоды машинного обучения	
3	Программирование систем реального времени	
4	Распределенные информационно-управляющие системы	
5	Специализированное программное обеспечение робототехнических систем	

**2. Компетенция** ПК-4. Способен разрабатывать управляющие устройства и системы навигации сложных мехатронных модулей и робототехнических устройств летательного и мобильного классов на базе стандартных комплектующих элементов автоматики и микроконтроллерной техники.

Данная компетенция формируется следующими дисциплинами.

Стадия	Наименования дисциплины
1	Системы управления и навигации мобильными и летательными
	робототехническими комплексами
2	Программирование систем реального времени
3	Программное обеспечение и системные функции контроллеров

#### 3. ОБЪЕМ ДИСЦИПЛИНЫ

Общая трудоемкость дисциплины составляет <u>5</u> зач. единиц, <u>180</u> часов. Дисциплина реализуется в рамках практической подготовки. Форма промежуточной аттестации экзамен .

D	Всего	Семестр
Вид учебной работы		№ 3
Общая трудоемкость дисциплины, час	180	180
Контактная работа (аудиторные занятия), в том числе:	72	72
лекции	17	17
лабораторные	34	34
практические	17	17
групповые консультации в период теоретического обучения и	4	4
промежуточной аттестации		
Самостоятельная работа студентов, включая индивиду-	108	108
альные и групповые консультации, в том числе:		
курсовой проект		
курсовая работа	0	0
расчетно-графическое задание	0	0
индивидуальное домашнее задание	0	0
самостоятельная работа на подготовку к аудиторным занятиям	72	72
(лекции, практические занятия, лабораторные занятия)		
экзамен	36	36

### 4. СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

### 4.1. Наименование тем, их содержание и объем

Курс 2. Семестр 3

		Объем на тематический раздел по видам учебной нагрузки, час			
<b>№</b> п/п	Наименование раздела (краткое содержание)	Лекции	Практические занятия	Лабораторные занятия	Самостоятельная работа на подготовку к аудиторным занятиям
1	2	3	4	5	6
1.	Аппаратно-программные средства и комплексы ре-	ального	времен	И	
	Определение систем реального времени. Требования,	6	6	12	36
	предъявляемые к системам реального времени.				
	Основные области применения систем реального				
	времени. Аппаратурная среда систем реального				
	времени				
2.	Операционные системы реального времени				

2.1.	Характеристики ОСРВ.	6	5	10	36
	Архитектура систем реального времени.				
	Механизмы синхронизации и взаимодействия про-				
	цессов. Семафоры. Механизмы защиты ресурсов.				
3.	Особенности программирования систем реального	времени	1		
3.1.	Характеристики ОСРВ. Управление задачами. Взаи-	5	6	12	36
	модействие процессов. Прерывания. Планирование				
	задач. Методы программирования в реальном време-				
	ни. Программирование СРВ на базе микроконтрол-				
	леров.				
	ВСЕГО	17	17	34	108

# 4.2. Содержание практических (семинарских) занятий

No	Наименование раздела	Тема практического	Колич.	Самостоятельна
п/п	дисциплины	(семинарского) занятия	часов	я работа
		, ,		на подготовку к аудиторным
				занятиям
		семестр №3		
1	Аппаратно-программные	Типовые задачи администрирова-	4	4
	средства и комплексы	ния систем реального времени		
	реального времени			
2	Аппаратно-программные	Среды разработки специализиро-	4	4
	средства и комплексы	ванного ПО реального времени.		
	реального времени			
3	Особенности программиро-	Характеристики ОСРВ. Управле-	5	5
	вания систем реального	ние задачами. Взаимодействие		
	времени	процессов.		
4	Особенности программиро-	Прерывания. Планирование задач.	4	4
	вания систем реального	Методы программирования в		
	времени	реальном времени.		
		ИТОГО:	17	17

## 4.3. Содержание лабораторных занятий

<b>№</b> п/п	Наименование раздела дисциплины	Тема лабораторного занятия	Колич. часов	Самостоятельна я работа на подготовку к аудиторным занятиям
		семестр №3		
5	Аппаратно-программные средства и комплексы	Типовые задачи администрирования систем реального времени	8	8
	реального времени			
6	Аппаратно-программные средства и комплексы реального времени	Разработка специализированного ПО реального времени с применением специализированных IDE.	8	8
7	Особенности программирования систем реального времени	Управление задачами и взаимодействие процессов.	9	9
8	Особенности программирования систем реального времени		9	9
		ИТОГО:	34	17

#### 4.4. Содержание курсового проекта/работы

Не предусмотрено учебным планом.

# **4.5.** Содержание расчетно-графического задания, индивидуальных домашних заданий

Не предусмотрено учебным планом.

#### 5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ, ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ

#### 5.1. Реализация компетенций

**1. Компетенция** ПК-2 Способен разрабатывать и отлаживать новое программное обеспечение, необходимое для обработки информации и управления в мехатронных, робототехнических и гибких производственных системах, а также для их проектирования.

Наименование индикатора достижения компетенции	Используемые средства оценивания
ПК-2.5 Разрабатывает системы реального времени для обработки информации и управления в мехатронных, робототехнических и гибких производственных системах	Экзамен, защита лабораторных работ

**2. Компетенция** ПК-4 Способен разрабатывать управляющие устройства и системы навигации сложных мехатронных модулей и робототехнических устройств летательного и мобильного классов на базе стандартных комплектующих элементов автоматики и микроконтроллерной техники.

Наименование индикатора достижения компетенции	Используемые средства оценивания
ПК-4.2 Разрабатывает управляющие про-	Экзамен, защита лабораторных работ
граммы для систем навигации и управления	
робототехнических устройств летательного и	
мобильного классов	

#### 5.2. Типовые контрольные задания для промежуточной аттестации

#### 5.2.1. Перечень контрольных вопросов (типовых заданий) для экзамена

<b>№</b> π/π	Наименование раздела дисциплины	Содержание вопросов (типовых заданий)	
1	Аппаратно-	1. Определение систем реального времени.	
	программные средства и	2. Требования, предъявляемые к системам реального	
	комплексы реального	времени.	
	времени	3. Основные области применения систем реального	
		времени.	
		4. Аппаратурная среда систем реального времени.	

2	Операционные системы	5. Архитектура систем реального времени.
	реального времени	6. Механизмы синхронизации и взаимодействия про-
		цессов.
		7. Семафоры. Механизмы защиты ресурсов.
		8. Функциональная структура СРВ.
		9. Классы СРВ.
3	Особенности програм-	10. Методы программирования в реальном времени.
	мирования систем	11. Языки программирования реального времени.
	реального времени	12. Основные направления исследований в области СРВ.
		13. Управление задачами.
		14. Взаимодействие процессов.
		15. Прерывания.
		16. Планирование задач.
		17. Методы программирования в реальном времени.
		18. Состав и структура программного обеспечения.
		19. Общее программное обеспечение и прикладное.
		20. Системы и языки программирования промышленных
		микропроцессорных контроллеров

# **5.2.2.** Перечень контрольных материалов для защиты курсового проекта / курсовой работы

Не предусмотрено учебным планом.

# **5.3.** Типовые контрольные задания (материалы) для текущего контроля в семестре

В лабораторном практикуме по дисциплине представлен перечень работ, обозначены цель и задачи, необходимые теоретические и методические указания к работе, перечень контрольных вопросов.

Защита лабораторных работ возможна после проверки правильности выполнения задания, оформления отчета. Защита проводится в форме собеседования преподавателя со студентом по теме работы. Примерный перечень контрольных вопросов для защиты практических работ представлен в таблице.

$N_{\underline{0}}$	Тема лабораторной рабо-	Контрольные вопросы
	ТЫ	

No॒	Тема лабораторной рабо- ты	Контрольные вопросы
1.	Лабораторная работа №1. Задача администрирования систем реального времени	<ol> <li>Опишите требования, предъявляемые к системам реального времени.</li> <li>Приведите системы и языки программирования промышленных микропроцессорных контроллеров применяемые для разработки СРВ.</li> <li>Опишите аппаратурную среду систем реального времени.</li> </ol>
2.	Лабораторная работа №2. Разработка специализированного ПО реального времени с применением специализированных IDE.	<ol> <li>Опишите алгоритм решения задачи построения системы реального времени и продемонстрируйте его реализацию в среде программирования (IDE).</li> <li>Приведите структуру системы реального времени.</li> <li>Приведите типовые шаблоны программирования при разработке систем реального времени.</li> <li>Опишите пример создания программно-аппаратного решения для мультипротокольного среднего уровня автоматизации.</li> </ol>
3.	Лабораторная работа №3. Управление задачами и взаимодействие процессов. Прерывания и планирование задач.	<ol> <li>Опишите механизмы синхронизации и взаимодействия процессов.</li> <li>Реализуйте в системе реального времени механизм семафор.</li> <li>Опишите механизмы защиты ресурсов в системе реального времени.</li> <li>Реализуйте в системе реального времени механизм исключения.</li> <li>Опишите, как применяется при отладке программы механизм раскрутка стека вызовов.</li> </ol>

#### 5.4. Описание критериев оценивания компетенций и шкалы оценивания

При промежуточной аттестации в форме экзамена, дифференцированного зачета, дифференцированного зачета при защите курсового проекта/работы используется следующая шкала оценивания: 2 — неудовлетворительно, 3 — удовлетворительно, 4 — хорошо, 5 — отлично.

Критериями оценивания достижений показателей являются:

Наименование				
показателя				
оценивания	Vavranyi oyoyynoyyg			
результата	Критерий оценивания			
обучения по				
дисциплине				
Знания	Знание терминов, классификаций, основных принципов			
	Объем освоенного материала			
	Полнота ответов на вопросы			
	Четкость изложения и интерпретации знаний			
Умения	Умения применять методы разработки программного обеспечения к по-			
	строению систем реального времени; применять современные среды			
	разработки для создания специализированного программного обеспечения			
	реального времени; выбирать эффективные программно-аппаратные			
	средства.			
Навыки	Навыки программирования для операционных систем реального времени;			
	Навыки программирования на языках высокого и низкого уровня для			
	управления техническими системами построенных на различных аппарат-			
	ных платформах			

Оценка преподавателем выставляется интегрально с учётом всех показателей и критериев оценивания.

## Оценка сформированности компетенций по показателю Знания.

Vayyraayy	Уровень освоения и оценка			
Критерий	2	3	4	5
Знание терми-	Не знает терми-	Знает термины	Знает термины	Знает термины
нов, классифи-	нов классифика-	классификации,	классификации,	классификации,
каций, основ-	ций, основных	основные прин-	основные прин-	основные прин-
ных	принципов	ципы, но допус-	ципы	ципы, может
принципов		кает неточности		корректно сфор-
		формулировок		мулировать их
				самостоятельно
Объем освоен-	Не знает значи-	Знает только	Знает материал	Обладает твер-
ного материала	тельной части	основной матери-	дисциплины в	дым и полным
	материала дисци-	ал дисциплины,	достаточном	знанием материа-
	плины	не усвоил его	объеме	ла дисциплины,
		деталей		владеет дополни-
				тельными знани-
				ями
Полнота	Не дает ответы на	Дает неполные	Дает ответы на	Дает полные,
ответов на	большинство	ответы на все	вопросы, но не	развернутые
вопросы	вопросов	вопросы	все – полные	ответы на постав-
				ленные вопросы
Четкость	Излагает знания	Излагает знания с	Излагает знания	Излагает знания в
изложения и	без логической	нарушениями в	без нарушений в	логической
интерпретации	последовательно-	логической	логической	последовательно-
знаний	сти	последовательно-	последовательно-	сти, самостоя-
		сти	сти	тельно их интер-
				претируя и
				анализируя
	Не иллюстрирует	Выполняет	Выполняет	Выполняет
	изложение пояс-	поясняющие	поясняющие	поясняющие

H	няющими схема-	схемы и рисунки	рисунки и схемы	рисунки и схемы
N	ми, рисунками и	небрежно и с	корректно и	точно и аккурат-
I	примерами	ошибками	понятно	но, раскрывая
				полноту усвоен-
				ных знаний
I	Неверно излагает	Допускает неточ-	Грамотно и по	Грамотно и точно
Y	и интерпретирует	ности в изложе-	существу излага-	излагает знания,
3	знания	нии и интерпре-	ет знания	делает самостоя-
		тации знаний		тельные выводы

# Оценка сформированности компетенций по показателю Умения.

I avenanvi	Уровень освоения и оценка			
Критерий	2	3	4	5
Умения при-	Не умеет приме-	Умеет с подсказ-	Умеет применять	Умеет в полном
менять методы	нять методы	ками преподава-	базовые методы	объеме приме-
разработки	разработки	теля применять	разработки	нять методы
программного	программного	методы разработ-	программного	разработки
обеспечения к	обеспечения к	ки программного	обеспечения к	программного
построению	построению	обеспечения к	построению	обеспечения к
систем реаль-	систем реального	построению	систем реального	построению
ного времени;	времени; приме-	систем реального	времени; приме-	систем реального
применять	нять современные	времени; приме-	нять современные	времени; приме-
современные	среды разработки	нять современные	среды разработки	нять современные
среды разра-	для создания	среды разработки	для создания	среды разработки
ботки для	специализиро-	для создания	специализиро-	для создания
создания	ванного про-	специализиро-	ванного про-	специализиро-
специализиро-	граммного обес-	ванного про-	граммного обес-	ванного про-
ванного про-	печения	граммного обес-	печения	граммного обес-
граммного	реального време-	печения	реального време-	печения
обеспечения	ни	реального време-	ни	реального време-
реального		ни		ни
времени				

# Оценка сформированности компетенций по показателю Навыки.

I/myymamyyy	Уровень освоения и оценка			
Критерий	2	3	4	5
Навыки про-	Не владеет	Имеются навыки	Имеются базовые	Имеются глубо-
граммирования	навыками про-	программирова-	навыки програм-	кие и полные
для операци-	граммирования	ния для операци-	мирования для	навыки програм-
онных систем	для операцион-	онных систем	операционных	мирования для
реального	ных систем	реального време-	систем реального	операционных
времени	реального време-	ни, но недоста-	времени	систем реального
	ни	точные для		времени
		полноценной		
		подготовки		
Навыки про-	Не владеет	Владеет некото-	Владеет в полном	Владеет продви-
граммирования	навыками про-	рыми базовыми	объеме базовыми	нутыми навыками
на языках	граммирования	программирова-	навыками про-	программирова-
высокого и	на языках высо-	ния на языках	граммирования	ния на языках
низкого уровня	кого и низкого	высокого и	на языках высо-	высокого и
для управле-	уровня для	низкого уровня	кого и низкого	низкого уровня
ния техниче-	управления	для управления	уровня для	для управления

скими систе-	техническими	техническими	управления	техническими
мами постро-	системами по-	системами по-	техническими	системами по-
енных на	строенных на	строенных на	системами по-	строенных на
различных	различных аппа-	различных аппа-	строенных на	различных аппа-
аппаратных	ратных платфор-	ратных платфор-	различных аппа-	ратных платфор-
платформах	мах	мах	ратных платфор-	мах
			мах	

# 6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ И УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

## 6.1. Материально-техническое обеспечение

No॒	Наименование специальных помещений и помещений для самостоятельной работы	Оснащенность специальных помещений и помещений для самостоятельной работы
1	Лаборатория теории автоматического	б высокопроизводительных компьютеров;
1	управления и моделирования средств	проектор
	управления УК 4, № 231	просктор
2	Лаборатория робототехнических комплексов УК4 №232	проектор с переносным экраном; система автоматизированного проектирования (CAD) Autodesk Inventor; системы инженерного анализа (CAE) корпорации MSC Software; наборы датчиков и серводвигателей, управляющие контроллеры (Arduino, МИЛАНДР) и одноплатные компьютеры (Raspberry PI, Cubieboard); система технического зрения Cognex DVT 545; манипуляторы ТН-350, лабораторные 5-степенные роботы НПИ Уралучтех; конвейер SCC-900; среда математического моделирования и вычислений MathWorks Individual Licenses (per License): MATLAB 2016b, Simulink, Neural Networks Toolbox, Fuzzy Logic Toolbox, Control System Toolbox (10 лиц. №1145851 бессрочная); среда разработки Місгоsoft Visual Studio; среда разработки и отладки программ промышленного SCARA-робота TSPC; среда разработки программ для промышленной системы технического зрения DVT Intellect 1.4.0; 7 персональных компьютеров с доступом в сеть Интернет.
3	Учебная аудитория для проведения лекционных занятий УК 4, № 323	Мультимедийный проектор, экран, ноутбук; специализированная мебель
4	Читальный зал библиотеки для самостоя-	Компьютерная техника, подключенная к
	тельной работы	сети «Интернет» и имеющая доступ в
		электронно-информационную образова-
		тельную среду; специализированная
		мебель

#### 6.2. Лицензионное и свободно распространяемое программное обеспечение

No	Перечень лицензионного программного обеспечения	Реквизиты подтверждающего документа	
1	Microsoft Windows 10	Соглашение Microsoft Open Value Subscription	
	Корпоративная	V6328633. Соглашение действительно с 02.10.2017	
		по 31.10.2023). Договор поставки ПО	
		0326100004117000038-0003147-01 от 06.10.2017	
2	Microsoft Office Professional	Соглашение Microsoft Open Value Subscription	
	Plus 2016	V6328633. Соглашение действительно с 02.10.2017	
		по 31.10.2023	
3	Kaspersky Endpoint Security	Сублицензионный договор № 102 от 24.05.2018. Срок	
	«Стандартный Russian Edition»	действия лицензии до 19.08.2020. Гражданско-	
		правовой Договор (Контракт) № 27782 «Поставка	
		продления права пользования (лицензии) Kaspersky	
		Endpoint Security от 03.06.2020. Срок действия лицен-	
		зии 19.08.2022г.	
4	Google Chrome	Свободно распространяемое ПО согласно условиям	
		лицензионного соглашения	
5	Mozilla Firefox	Свободно распространяемое ПО согласно условиям	
		лицензионного соглашения Mozilla Public License	
		2.0 MPL	
6	Matlab R2016b	Лицензия №1145851 бессрочная	

#### 6.3. Перечень учебных изданий и учебно-методических материалов

- 1. Олссон Г., Пиани Д. Цифровые системы автоматизации и управления. СПб: Невский Диалект, 2001.-557 с.
- 2. Бесекерский, В.А., Системы автоматического управления с микро-ЭВМ / В.А. Бесекерский, В.В. Изранцев. – М.: Наука, 1987. – 320 с.
- 3. Гома X. UML. Проектирование систем реального времени, параллельных и распределенных приложений: Пер. с англ. М.: ДМК Пресс, 2002. 704 с.
- 4. Бесекерский, В.А. Цифровые автоматические системы / В.А. Бесекерский. М.: издательство "Наука", Главная редакция физико-математический литературы, 197.-576 с.
- 5. Лукинов, Александр Павлович. Проектирование мехатронных и робототехнических устройств [Текст] : учеб. пособие / А. П. Лукинов, 2012. -605
- 6. Ориентация и навигация подвижных объектов: современные информационные технологии / Б. С. Алешин [и др.]; Под ред. Б.С. Алешина .— М.: Физматлит, 2006 .— 422 с.
- 7. Бенькович, Е.С. Практическое моделирование динамических систем / Е.С. Бенькович, Ю.Б. Колесов, Ю.Б. Сениченков.- СПб.: БХВ-Петербург, 2002. 444 с.
- 8. Кузовкин А.В. Управление данными [Текст]: учебник: доп. УМО вузов по универс. образ. / А.В. Кузовкин, А.А. Цыганов М.: Академия, 2010.-256 с.
- 9. Таненбаум Э. Современные операционные системы [Текст] / Э. Таненбаум 3-е изд. Спб Питер, 2011. 1120 с.

10. Операционные системы [Текст]: учебное пособие / Воронежск. Ин-т МВД РФ. – Воронеж: ВИ МВД России, 2010.-158 с.

# 6.4. Перечень интернет ресурсов, профессиональных баз данных, информационно-справочных систем

1. exponenta.ru [Электронный ресурс]: образовательный математический сайт. — Режим доступа: http://exponenta.ru/, свободный. — Загл. с экрана.

# 7. УТВЕРЖДЕНИЕ РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЫ

Рабочая программа утвер без изменений.	ождена на 20/ 20 <sub>_</sub>	учебный год
Протокол № засе	дания кафедры от «	»20г.
Заведующий кафедрой	подпись	В. Г. Рубанов
Директор института	подпись	А. В. Белоусов